

# プロジェクト名：ロハスのドローンプロジェクト

ロハス×復興×ドローン

プロジェクトリーダー 出村克宣（建築学科 教授）

## —目的—

- ①ドローンによる社会インフラ構造物の点検・診断技術の確立とその教育カリキュラム構築
- ②葛尾村をフィールドとするドローンの活用実証研究
- ③ドローンによる計測技術向上のための技術開発とその応用実証

## —背景—

ロハスの工学の観点からの様々な研究・開発活動が活発化している。ドローンの利用がその活動を更に推進し、かつ地域社会に有用な貢献を生むものと期待されることから、本プロジェクトを企画した。

## サブプロ-1

リーダー：岩城教授（土）

### 目的①

- ・ 構造物維持・管理：佐藤教授（土）
- ・ コンクリート：子田准教授（土）
- ・ 鋼：笠野専任講師（土）
- ・ コンクリート：齋藤専任講師（建）
- ・ 安全飛行，新規点検ドローン：遠藤助教（機）
- ・ 画像解析：中村准教授（情）
- ・ 計測技術：溝口准教授（情）

### 目的②

- ・ 生態系：中野教授（土）
- ・ 水域系：朝岡准教授（土）
- ・ 地域づくり：浦部准教授（建）

## サブプロ-2

リーダー：若林教授（情）

### 目的③

- ・ 幾何学的精度，雪水：朝岡准教授（土）
- ・ 搭載システム，放射線計測：西園教授（情）  
大山准教授（情）

目的①・目的③の成果を目的②で実証

## 【連携・協力】

- ・ 一般社団法人日本UAV利用促進協議会（JUAVAC）
- ・ ふくしまインフラ長寿命化研究会
- ・ ミツイワ(株)・(株)セベック・(株)アルサ
- ・ DJI JAPAN(株)・(株)スカイシーカー
- ・ 葛尾村
- ・ その他，関連機関・企業

産学官連携フォーラムなどで成果を随時発表しながら，目的を達成する